

**Úloha VI.5 ... těžká pružina**

9 bodů; (chybí statistiky)

Mějme homogenní pružinu s tuhostí  $k$  a hmotností  $m$ , jejíž šířka je zanedbatelná vůči její délce. Průžinu uchytíme na jednom konci tak, aby kolem něj mohla rotovat, a následně ji roztočíme úhlovou rychlostí  $\omega$ . Kolikrát se tato pružina při rotaci prodlouží? Vliv těhového pole neuvažujte.

Jáchym měl velmi těžký den a chtěl se o něj podělit i s ostatními.

Definujme proměnnou  $x$  jakožto vzdálenost od osy otáčení na původní pružině a vzdálenost na prodloužené pružině jako  $r(x)$ . Počáteční délku průžiny označme  $x_0$ . Vezměme si malý úsek průžiny  $dr$ , kterému odpovídá úsek na původní průžině  $dx$  s hmotností  $dm = \lambda dx$ , kde  $\lambda = m/x_0$  je délková hmotnost. Aby se rotující úsek stále pohyboval po kružnici, výslednice na něj působících sil musí odpovídat dostředivé síle

$$dF_d = \omega^2 r dm = \lambda \omega^2 r dx.$$

Dále můžeme říct, že tuhost daného úseku lze vyjádřit jako

$$k_{dx} = k \frac{x_0}{dx}.$$

Úsek se prodloužil o  $(dr - dx)$ , což způsobí sílu pružnosti

$$F = k_{dx} (dr - dx) = kx_0 \frac{dr - dx}{dx} = kx_0 (r' - 1),$$

kde  $r'$  značí derivaci  $r$  podle  $x$ . Změna této síly podle  $x$  je

$$\frac{dF}{dx} = kx_0 r''.$$

Na zvolený úsek působí síly pružnosti od obou sousedních částí průžiny. Jejich rozdíl je tak hledanou výslednicí působící na daný úsek, proto se podle úvahy výše rovná dostředivé síle. Uvážíme-li ještě směr působících sil (popřípadě si rozmyslíme fakt, že síla pružnosti s rostoucí vzdáleností klesá čili její změna je záporná, ale velikost dostředivé síly musí být kladná), dostaneme  $dF = -dF_d$ . Dosadíme ze vztahů výše a máme

$$kx_0 r'' = -\lambda \omega^2 r,$$

což není nic jiného než obyčejná lineární diferenciální rovnice druhého rádu

$$r'' = -\kappa^2 r,$$

kde

$$\kappa = \sqrt{\frac{\lambda \omega^2}{kx_0}} = \frac{\omega}{x_0} \sqrt{\frac{m}{k}}.$$

Ta má obecné řešení ve tvaru

$$r(x) = Ae^{i\kappa x} + Be^{-i\kappa x}.$$

K určení konstant  $A$  a  $B$  potřebujeme dvě podmínky. Na upevněném konci průžiny platí  $r(0) = 0$ , zatímco na tom volném lze psát  $F(x_0) = 0$ . Z první podmínky dostaváme  $A + B = 0$ , díky čemuž můžeme celou rovnici upravit na

$$r(x) = 2iA \sin \kappa x.$$

Druhá je potom splněna pro  $r'(x_0) = 1$ , z čehož vyplývá

$$2iA\kappa \cos \kappa x_0 = 1,$$

což vede na finální řešení ve tvaru

$$r(x) = \frac{1}{\kappa} \frac{\sin \kappa x}{\cos \kappa x_0}.$$

Nás přitom zajímá relativní prodloužení

$$\frac{r(x_0)}{x_0} = \frac{1}{\kappa x_0} \frac{\sin \kappa x_0}{\cos \kappa x_0} = \frac{\operatorname{tg}(\omega \sqrt{\frac{m}{k}})}{\omega \sqrt{\frac{m}{k}}}.$$

Všimněme si, že v limitě nulové rychlosti otáčení  $\omega \rightarrow 0$  vychází  $r(x) = x$ , což je přesně to, co bychom čekali. Naopak případ

$$\omega \rightarrow \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

vede na nekonečně velké prodloužení. To se sice na první pohled může zdát pochybné, ale dává to smysl. Představíme-li si například nehmotnou pružinku s tuhostí  $k$  a závažím o hmotnosti  $m$  na konci, odstředivá síla poroste s poloměrem jako  $F_o = m\omega^2 r$ , zatímco síla pružnosti bude  $F = -kr$ . Je zřejmé, že pro

$$\omega > \sqrt{\frac{k}{m}}$$

se bude pružina nekonečně natahovat, naopak pro menší hodnoty úhlové rychlosti zůstane její délka nulová. Tento model je sice jen velmi zjednodušenou verzí hmotné pružiny, ale vidíme na něm, že k nekonečnému prodloužení může dojít pro konečně velké hodnoty  $\omega$ . Samozřejmě, v reálném světě se nic takového nestane, protože Hookův zákon ve tvaru  $F \propto r$  platí pouze pro malé hodnoty prodloužení pružiny.

*Jáchym Bártík  
tuaki@fykos.cz*

---

Fyzikální korespondenční seminář je organizován studenty MFF UK. Je zastřešen Oddělením propagace a mediální komunikace MFF UK a podporován Ústavem teoretické fyziky MFF UK, jeho zaměstnanci a Jednotou českých matematiků a fyziků.

Toto dílo je šířeno pod licencí Creative Commons Attribution-Share Alike 3.0 Unported. Pro zobrazení kopie této licence navštivte <http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/>.